Prise en compte probabiliste des incertitudes dans le cycle de vie du produit avion

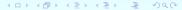
Régis LEBRUN

EADS Innovation Works



regis.lebrun@eads.net

3 et 4 octobre 2007



Plan de l'exposé

- Prendre en compte les incertitudes
 - Qu'entend-on par incertitude?
 - Pourquoi choisir un modèle probabiliste?
- 2 Le cycle de vie du produit avion
 - Les avants-projets
 - La conception détaillée
 - Le tolérancement
 - Le contrôle non destructif
- 3 Les incertitudes à EADS Innovation Works
 - Présentation
 - Méthodologie
 - OpenTURNS
- 4 Conclusion



Qu'entend-on par incertitudes?

Deux réalités derrière la notion d'incertitudes

incertitude = incapacité à donner une valeur unique à un paramètre à un instant donné.

Deux catégories d'incertitudes :

- Les incertitudes à caractère épistémique, qui traduisent essentiellement un manque de connaissance (ex. Combien de réacteurs pour le futur avion?).
- Les incertitudes à caratère stochastique, qui traduisent essentiellement une variabilité intrinsèque de la grandeur concernée (ex. Quelle est la charge aérodynamique subie en vol?).

Qu'entend-on par incertitudes?

Deux réalités derrière la notion d'incertitudes

La différence essentielle porte sur la capacité à *réduire* l'incertitude attachée à la grandeur :

- On peut espérer réduire les incertitudes épistémiques par une meilleure connaissance du paramètre.
- On ne peut qu'espérer mieux décrire l'incertitude stochastique d'un paramètre en ayant plus de mesures de ce paramètre.

Représentation et propagation des incertitudes : contexte

On dispose:

- des paramètres incertains $\underline{X} = (p_1, \dots, p_n) \in \mathbb{R}^n$;
- un modèle numérique $f \in \mathcal{F}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^q)$;
- une grandeur d'intérêt incertaine $\underline{Y} = f(\underline{X})$.

On souhaite:

- représenter les incertitudes sur X;
- propager ces incertitudes via f;
- analyser les incertitudes sur \underline{Y} .

Représentation et propagation des incertitudes : propriétés

Propriétés attendues d'une représentation des incertitudes :

- Interprétation facile (ou au moins facile à acquérir);
- Théorie mathématique mature, à même de traiter la variété des situations de propagation d'incertitude;
- Algorithmes établis et performants de propagation d'incertitude;
- Possibilité de condenser ou de détailler la description selon le contexte.

Les modèles déterministes

Les méthodes déterministes fréquemment utilisées sont :

- Modélisation de l'incertitude par un intervalle pour chaque paramètre incertain;
- Propagation de l'incertitude par traitement de cas extrêmes;
- Utilisation d'une arithmétique d'intervalle;
- Utilisation d'une minimisation globale sous contraintes (moins fréquent).

Abandon des modèles déterministes

Principales difficultés :

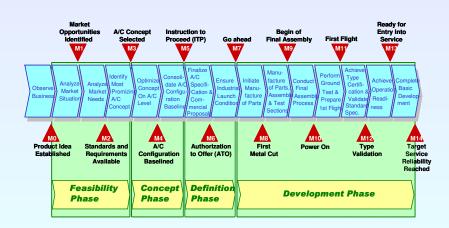
- L'intervalle de variation est souvent obtenu par analyse statistique, les bornes sont en fait des quantiles et non des majorants/minorants absolus.
- Comment définir un cas extrême pour un modèle f non monotone?
- L'arithmétique d'intervalle est (très) majorante, et nécessite de gros travaux logiciel. Le résultat final ne permet bien souvent pas de conclure.
- L'optimisation sous contrainte est coûteuse et ne donne qu'une information limitée sur Y, le plus souvent très loin de l'information souhaitée (répartition entre les bornes).
- Pas de prise en compte de la dépendance entre paramètres.
- . . .



Choix d'une modélisation probabiliste

- Les paramètres incertains forment un vecteur aléatoire;
- Les incertitudes épistémiques = interprétation bayésienne;
- Les incertitudes stochastiques = interprétation fréquentiste;
- Théorie mathématique très développée;
- Méthodes numériques nombreuses, éprouvées et efficaces;
- Vocabulaire incertitude homogène sur tout le cycle de vie du produit.

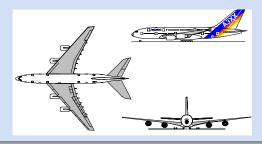
Le cycle de vie du produit avion : un zoom sur la conception



Les avant-projets

Objectifs

- Fournir des caractéristiques générales d'un avion capable de répondre à un cahier des charges;
- Donner un point de départ commun aux départements spécialisés;
- Assurer un rôle d'intégrateur au niveau global avion.



Les avants-projets

Problématique

- Nombreux paramètres macroscopiques à régler;
- Modèle numérique de l'avion très simplifié;
- Assurer une conception robuste.

Mathématiques mises en œuvre

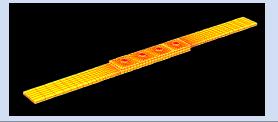
- Optimisation sous contrainte probabiliste → Prekopa, gradient probabiliste;
- Indices de sensibilité → Sobol, intégration en grande dimension;
- Maximum d'entropie pour déterminer les lois;
- Explorer différentes structures de dépendance → Nelsen, copules.



La conception détaillée

L'analyse de structure : objectifs

- Valider la tenue aux efforts statiques et dynamiques;
- Valider la tenue en fatigue;
- Valider les principes constructifs;
- Préparer la certification.



La conception détaillée

L'analyse de structure : problématique

- Paramètres physiques et numériques nombreux;
- Qualité et volume des mesures très variable selon le type d'analyse;
- Modèles numériques complexes, coûts de simulation élevés;
- Paramètres incertains non gaussiens, dépendants;
- Critères de décision complexes.

Mathématiques mises en œuvre

- Statistique robuste → les quantiles remplacent les moments;
- Estimation non paramétrique → reconstruction à noyaux, ondelettes;
- Calcul de probabilité faible → FORM/SORM, Monté Carlo avec réduction de variance;
- ullet Explorer différentes structures de dépendance o Nelsen, copules.

La conception détaillée Le tolérancement

Le contrôle non destructif

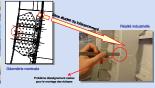
Le tolérancement

Objectifs

- Spécifier les pièces à produire;
- Déterminer les séquences d'assemblage;
- Gérer la complexité du produit;
- Définir les moyens de contrôle de qualité.







Le tolérancement

Problématique

- Minimiser le taux de rebus et les dérogations;
- Modèle hiérarchique très profond (jusqu'à 7 niveaux de détail);
- Nombre de paramètres incertains très élevé (10⁵), non gaussiens;
- Modèle numérique linéaire par rapport aux paramètres incertains;
- Grand volume de données disponibles.

Mathématiques mises en œuvre

- Méthode de propagation spécifique → formules sommatoires de Poisson, d'Euler;
- Synthèse d'incertitudes → projection de lois;
- Statistique robuste → les quantiles remplacent les moments;
- ullet Estimation non paramétrique o reconstruction à noyaux, ondelettes.

Le contrôle non destructif

Objectif

- Définir les procédures de contrôle;
- Établir le cahier de maintenance de l'avion;
- Valider les procédures de contrôle.





Le contrôle non destructif

Problématique

- Campagnes d'essai coûteuse;
- Grande variabilité liée à l'opérateur;
- Expertise pour l'interprétation de la mesure;
- Modèles numériques non matures;
- Définition probabiliste à finaliser.

Mathématiques mises en œuvre

- Régression non paramétrique robuste → régression de quantiles par noyaux;
- Plans d'expérience → méthodes séquentielles;
- Inversion probabiliste → Tarentola, assimilation de données.



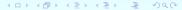
Présentation

L'équipe

- De 2002 à 2004, activité dispersée dans plusieurs services;
- Depuis 2005, équipe intégrée;
- 3 personnes à temps plein, 10 personnes en périphérie.

Les thèmes

- Méthodologie;
- Formation:
- Algorithmie;
- Développement.



Méthodologie

Une méthodologie générale...

- Etape A : Identifier le modèle numérique, les variables incertaines en entrée et en sortie, le critère de décision Nécessite une expertise métier (mécanique, tolérancement etc.) et fiabiliste.
- Etape B : Quantifier les sources d'incertitude
 Estimation statistique, modélisation de la dépendance, maximum d'entropie.
- Etape C : Propager les incertitudes
 Méthodes analytiques, méthodes de transformation, Monté
 Carlo.
- Etape D : Hiérarchiser les incertitudes Facteurs d'importance, sensibilité.

Méthodologie

... dont la mise en œuvre n'a rien d'immédiat!

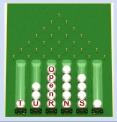
- Construction du critère probabiliste;
- Automatisation de la chaîne de calcul;
- Obtention d'information sur les paramètres incertains et leurs interactions;
- Le budget calcul est-il compatible avec l'évaluation du critère choisi?
- Problème de culture et de communication autour de la démarche.

OpenTURNS

OpenTURNS = Open soure Treatment of Uncertainty, Risks aNd Statistics

Outil développé depuis 2005 en partenariat avec EDF R&D et PhiMECA, constitué de :

- Une librairie C++ pour l'intégration directe dans des chaînes de calcul;
- Un module Python pour un usage en ligne de commande;
- Le tout disponible sous licence Open Source LGPL!



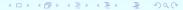
OpenTURNS

Plus qu'un outil, une matérialisation de la méthodologie

La documentation d'OpenTURNS couvre :

- Installation;
- Architecture, interfaçage;
- Référence des fonctions utilisateur;
- Recueil de cas d'études commentés :
- Référentiel méthodologique et théorique.

Rendez-vous sur www.openturns.org!



Conclusion

Le verre à moitié plein...

- Un champ d'application très large pour le traitement des incertitudes;
- Une grande diversité de situations;
- Un cadre mathématique structurant;
- Des outils industriels.

..le verre à moitié vide

- Un choc culturel;
- Une grande inertie des autorités de certification;
- Le coût de calcul;
- Le problème du recrutement!

